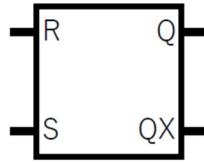
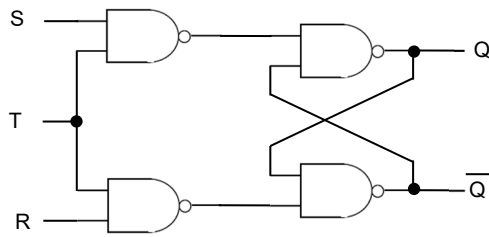


RS フリップフロップ

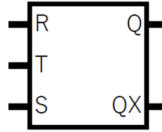


RS-FFの真理値表


入力		出力	
R	S	Q	QX
0	0	データ保持 Hold	
0	1	1	0 Set (Q=1)
1	0	0	1 Reset (Q=0)
1	1	0	0 禁止



RST フリップフロップ(同期式 RS-FF)




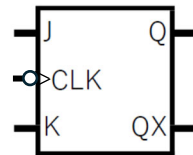
RST-FFの真理値表

入力			出力		
R	S	T	Q	QX	
0	0		データ保持		Hold
0	1		1	0	Set (Q=1)
1	0		0	1	Reset (Q=0)
1	1		1	1	禁止

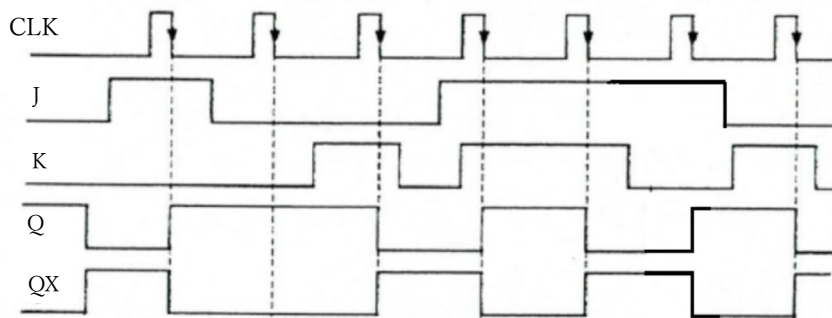
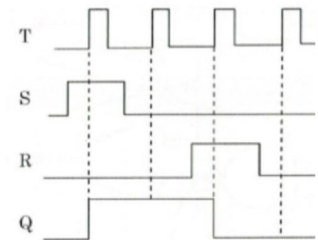
Tが0から1に立ち上がる時に出力は変化する

JK-FFの真理値表

入力			出力		
J	K	CLK	Q	QX	
0	0		保持	Hold	
0	1		0	1	Reset
1	0		1	0	Set
1	1		反転	Toggle	

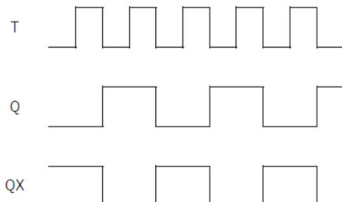


CLKが1から0に立ち下がる時に出力は変化する



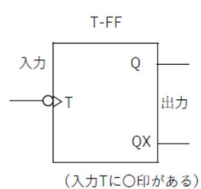
1. クロックパルスの立下りで出力が反転するT-F/F

現在のQ	入力T	入力後のQ
0	↓	1
1	↓	0



QXはQの反転 (Qバーを表す)

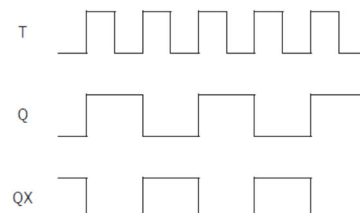
立下りで出力が反転する



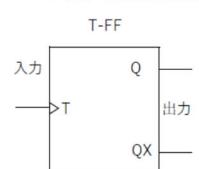
(入力Tに○印がある)

2. クロックパルスの立上りで出力が反転するT-F/F

現在のQ	入力T	入力後のQ
0	↑	1
1	↑	0



立上りで出力が反転する



(入力Tに○印がない)